Systém snímačov robota :)

Systém snímačov pozostáva zo sústavy senzorov, ktoré vysielajú spätnoväzbové signály o stave hlavných agregátov robota (polohy, rýchlosti pohybových osí a podobne), pracovného okolia robota (vizuálne, taktilné a iné informácie) a z prvkov na transformáciu a prenos informácií.

Podľa aplikačných možností možno roboty klasifikovať na: manipulačné, technologické, univerzálne, špeciálne a špecializované roboty.

Priemyselný robot

Copyright © 2013 - 2026 Encyklopédia poznania