

System snímačov robota :)

System snímačov pozostáva zo sústavy [senzorov](#), ktoré vysielajú [spätňoväzbové signály](#) o stave hlavných agregátov robota (polohy, rýchlosti pohybových osí a podobne), pracovného okolia robota (vizuálne, taktilné a iné informácie) a z prvkov na transformáciu a prenos informácií.

Podľa aplikačných možností možno [roboty](#) klasifikovať na: manipulačné, technologické, univerzálne, špeciálne a špecializované roboty.

[Priemyselný robot](#)