

PLC a SIMATIC 2a - Domáce úlohy :)

Cvičenie 101

V SIMATIC Manageri, t.j. na úroveň OB1 vložím *Insert New Object > Function 101*

Zadanie úlohy:

- tlačidlom (páčkou) simulátora (I0.0) sa má motor pásu posúvať doprava (Q8.5),
- tlačidlom (páčkou) simulátora (I0.1) sa má motor pásu posúvať doľava (Q8.6).

Cvičenie 102

V SIMATIC Manageri, t.j. na úroveň OB1 vložím *Insert New Object > Function 102*

Zadanie úlohy:

- tlačidlom (páčkou) simulátora (I0.0) sa má motor pásu posúvať doprava (Q8.5) a súčasne svietiť prvá horná zelená LED (Q4.0),
- tlačidlom (páčkou) simulátora (I0.1) sa má motor pásu posúvať doľava (Q8.6) a súčasne svietiť druhá horná zelená LED (Q4.1).

Cvičenie 103

V SIMATIC Manageri, t.j. na úroveň OB1 vložím *Insert New Object > Function 103*

Zadanie úlohy:

- súčasným stlačením prvej hornej páčky a druhej hornej páčky spustíte posun pásového dopravníka doprava. Zároveň zažniete prvú hornú zelenú LED (Q4.0),
- stlačením tretej hornej páčky spustíte posun pásového dopravníka doľava.

Cvičenie 104

V SIMATIC Manageri, t.j. na úroveň OB1 vložím *Insert New Object > Function 104*

Zadanie úlohy:

- stlačením prvej hornej páčky alebo druhej hornej páčky spustíte posun pásového dopravníka doprava. Zároveň zažniete prvú hornú zelenú LED (Q4.0),
- stlačením tretej hornej páčky alebo štvrtej hornej páčky spustíte posun pásového dopravníka doľava. Zároveň zažniete druhú hornú zelenú LED (Q4.1).

Cvičenie 105

V SIMATIC Manageri, t.j. na úroveň OB1 vložím *Insert New Object > Function 105*

Zadanie úlohy:

- diel umiestnený na dopravníkový pás nech sa cyklicky presúva medzi prvým a štvrtým senzorom (optickou závorou), tam a späť,
- horné 2 zelené LED nech blikajú podľa toho, ktorým smerom sa posúva dopravníkový pás.

Cvičenie 106

V SIMATIC Manageri, t.j. na úroveň OB1 vložím *Insert New Object > Function 106*

Zadanie úlohy:

- diel umiestnený na dopravníkový pás nech sa cyklicky presúva medzi prvým a štvrtým senzorom (optickou závorou), tam a späť,
- pohyb je možné kedykoľvek zastaviť stlačením prvej hornej páčky (I0.0),
- rátajte počet dosiahnutia pravej krajnej polohy (optickej závoary).

Cvičenie 107

V SIMATIC Manageri, t.j. na úroveň OB1 vložím *Insert New Object > Function 107*

Zadanie úlohy:

- diel umiestnený na dopravníkový pás nech sa cyklicky presúva medzi prvým a štvrtým sensorom (optickou závorou), tam a späť,
- pohyb je možné kedykoľvek zastaviť stlačením prvej hornej páčky (I0.0),
- rátajte počet dosiahnutia pravej krajnej polohy (optickej závary),
- po piatom dosiahnutí pravej krajnej polohy pohyb dopravníka zastavte.

Cvičenie 108

V SIMATIC Manageri, t.j. na úroveň OB1 vložím *Insert New Object > Function 108*

Zadanie úlohy:

- diel umiestnený na dopravníkový pás nech sa cyklicky presúva medzi prvým a štvrtým sensorom (optickou závorou), tam a späť,
- pohyb je možné kedykoľvek zastaviť stlačením prvej hornej páčky (I0.0),
- rátajte počet dosiahnutia pravej krajnej polohy (optickej závary),
- po piatom dosiahnutí pravej krajnej polohy pohyb dopravníka zastavte,
- počet dosiahnutia pravej krajnej polohy zobrazte.

[PLC a SIMATIC 3a - Riešenia a programy](#)